





« Le calcul par éléments finis et son évolution dans le domaine des structures »

J.C. CRAVEUR







Aucune formation « éléments finis » à l'école d'ingénieurs (promo 82).

Premiers calculs EF dès mon embauche à l'ONERA en septembre 1983.

40 ans de calcul EF, de manière quasi-quotidienne, jusqu'en septembre 2023.

Suivi de l'évolution des problématiques posées, des codes de calcul (en particulier de SAMCEF), de l'informatique, du nombre de calculateurs et de leur formation.







Interactions avec le CNRS

20 écoles thématiques CNRS-IN2P3 ou CNRS depuis 1996.

1 ou 2 PRIE par an de 1996 à 2023 (Projet de Recherche Industrielle Encadré, 3^{ème} année du cycle ingénieur): travail en équipe de 3 ou 4 étudiants, de mi-septembre à mi-mars. Presque exclusivement donné par le CPPM puis par le SERAS et l'IUSTI.

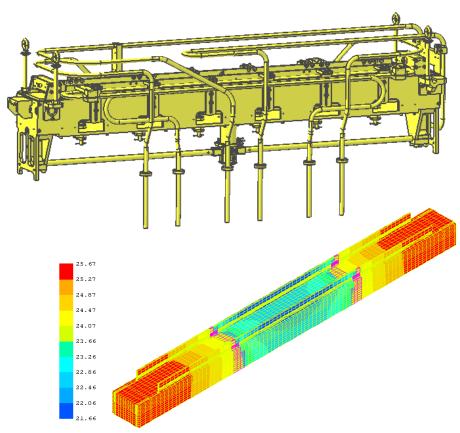
1 stage ingénieur par an de 1996 à 2023, 2 ou 3 certaines années : de début avril à fin septembre, 3ème année du cycle ingénieur. Grenoble, Annecy, Marseille, Nantes, Strasbourg, Caen.

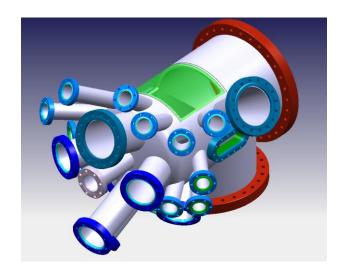


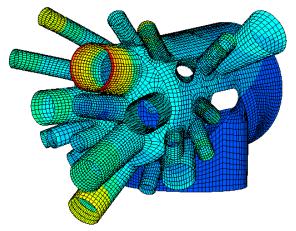


Interactions avec le CNRS







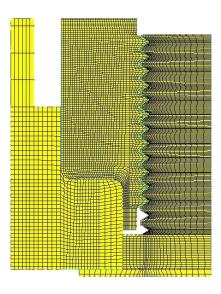


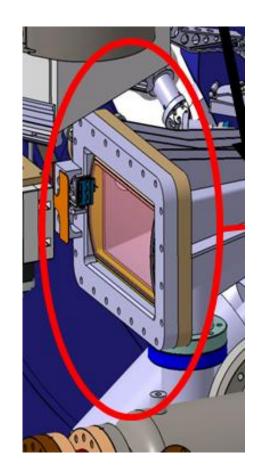


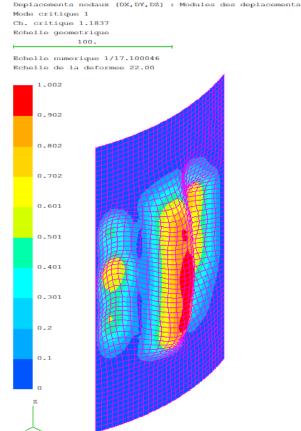


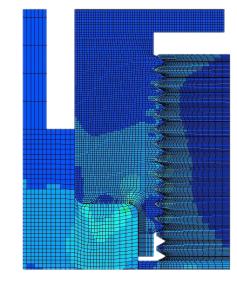










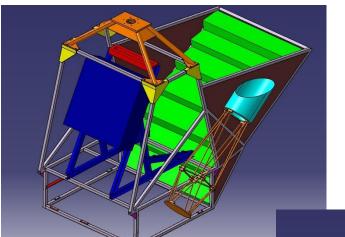




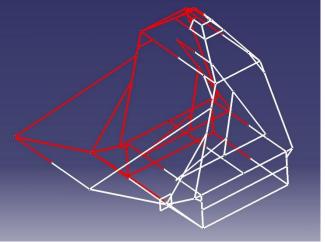


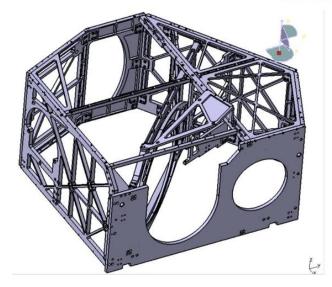
Interactions avec le CNRS











Archéops version 1 et version 2

Antarès, Nemo, Virgo, Atlas, Coriolis...

Bobines du LCMI, hublots béryllium et kapton, cristaux des lignes de lumière, échelles pixel ...







Méthode des forces pour les treillis (1955)

Mise en place d'un système matriciel dans lequel les inconnues sont les forces aux nœuds, résolution par un ordinateur.

Quand le problème est hyperstatique (cas le plus fréquent), choix des inconnues hyperstatiques, puis écriture du système en fonction de celles-ci.

Interventions manuelles lors de la résolution, ne se prête pas à l'informatisation et à une résolution « automatique ».







Méthode des déplacements pour les treillis (1956)

Mise en place d'un système matriciel dans lequel les inconnues sont les déplacements des nœuds.

Méthode automatique et complètement « transparente », valable que le treillis soit iso ou hyperstatique, intérieur ou extérieur.

Aucune intervention manuelle en cours de processus de résolution, aucune limite théorique liée aux treillis (complexité et nombre de membrures, charges, conditions aux limites,...).

Seule limitation d'ordre informatique : capacité des ordinateurs.





Méthode des déplacements pour les treillis (1956)



Poutre « réelle » : géométrie 3D



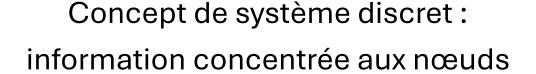
Poutre « RDM » : fibre neutre, propriétés équivalentes de la section qui n'est pas définie explicitement

Poutre « EF » : 2 points, fonctions mathématiques les liant, propriétés équivalentes de la section qui n'est pas définie explicitement

 \times $N_i(x)$ \times









Résolution séquentielle, fondamentalement différente de celle de la RDM :

- calcul du déplacement des nœuds alors qu'on ne connait pas encore toutes les forces extérieures appliquées sur le treillis,
- calcul des MNT à chaque extrémité de chaque membrure,
- connaissant ce qui se passe aux deux extrémités de chaque membrure, utilisation de la RDM pour revenir si besoin à ce qui se passe dans chaque membrure.

Pas de maillage. Nœud = lieu de raccord de diverses membrures et points de liaison au monde extérieur.





Méthode des déplacements pour les treillis (1956)



Mise en place du système F=Kq

F: charge extérieure appliquée aux nœuds du treillis

K: matrice de raideur du treillis

q : déplacements et rotations éventuelles des nœuds

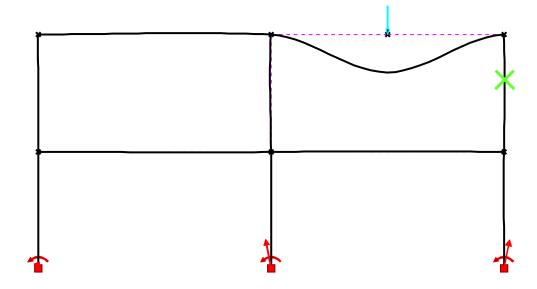
Résolution en 6 étapes





Méthode des déplacements pour les treillis (1956)





Si on veut le déplacement d'un point d'une membrure, plutôt que de reconstruire entre A et B, pourquoi ne pas avoir dès le départ défini deux membrures liées au point d'intérêt ? Puisque c'est l'ordinateur qui travaille, on peut ajouter des tronçons!

Notion de maillage : membrures physiques décomposées en « morceaux ».

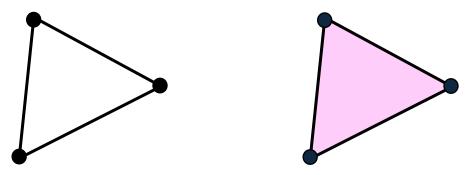




Méthode des déplacements pour les treillis (1956)



Treillis triangulaire : on sait le calculer par la méthode des déplacements.



Triangle « plein » : si on sait ramener sur les trois sommets l'information décrivant le comportement de la matière contenue dans le triangle, on sait terminer le calcul par la méthode des déplacements.

Changement de nom : méthode des éléments finis!





Assise mathématique des méthodes d'approximation



Courant a mis en place les fondements mathématiques de la méthode dès 1943 : principes variationnels, méthode des résidus pondérés en formulation faible.

EF: par qui?

Sûrement plusieurs en même temps, dans plusieurs pays... Turner (1956) est souvent cité, Clough a associé élément et fini en 1960 (« the finite element in plane stress analysis »). Très grande contribution de l'Université de Liège dès la fin des années 50.





Début des éléments continus développés en même temps que les ordinateurs (1958-1980)



A Berkeley en 1958, Clough et Wilson utilisaient un IBM 701 (4k!), les gros problèmes avaient 50 ddl environ. En 1959, un IBM 704 allait déjà 100 fois plus vite.

En 1976, supercalculateur Cray-1, capable d'effectuer 130 millions d'opérations en virgule flottante par seconde. Depuis le début des années 2000, vitesse de calcul des supercalculateurs en Tflops (milliers de milliards d'opérations en virgule flottante par seconde).

En 1985, lancement des SUN3, premières stations de travail Unix dans un monde où les « main frames » régnaient en maître : RAM de 8 Mo, disque de 300 Mo!





Vers 1964, traitement (théorique) de tous les problèmes de statique linéaire pour des structures en matériaux isotropes avec des éléments de barre, poutre, membrane, plaque, coque et volume.



Ordinateurs de capacité insuffisante : méthode des super-éléments, technique de décomposition en série de Fourier développées.

Vers 1968, traitement (théorique) de tous les problèmes d'analyse modale pour des structures en matériaux isotropes.

Vers 1970, traitement (théorique) de tous les problèmes de réponse harmonique et de réponse transitoire linéaire pour des structures en matériaux isotropes.

Toujours limité par les machines : les progrès des méthodes numériques sont plus rapides que les progrès de l'informatique.







Entre 1972 et 1980, traitement des problèmes de flambage linéaire, de thermique non linéaire stationnaire et transitoire, de mécanique non linéaire géométrique et de plasticité. Extension des méthodes au calcul des structures comprenant des matériaux composites.

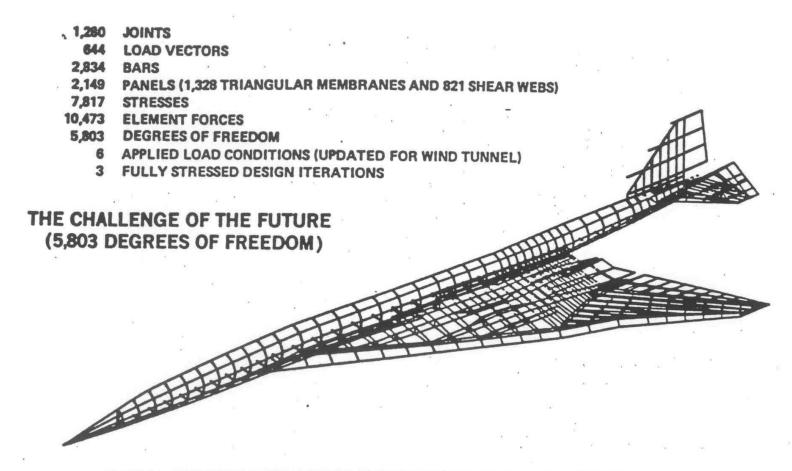
Mécanique des sols (porosité, diffusion, fluage, relaxation), électricité, électromagnétisme, mécanique des fluides, début de la mécanique explicite (crash)...

La plupart des grands codes existent, développés soit par des organismes gouvernementaux (NASA pour Nastran, CEA pour Castem), des universités (Liège pour Samcef, Stuttgart pour Permas), des industriels (Westinghouse pour Ansys, Framatome pour Systus) et tant d'autres aujourd'hui disparus...









TYPICAL ADVANCED DESIGN FINITE-ELEMENT MODEL FOR STATIC STRENGTH IN THE LATE 1970-

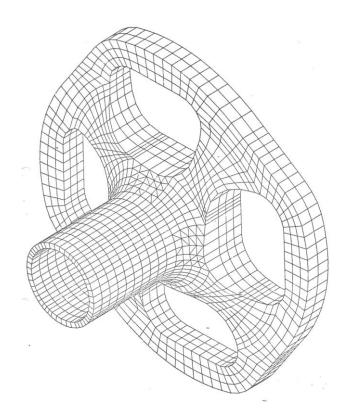




Aérospatiale Marignane (JU SAMCEF 1984)

Dimensionnement rotor principal hélicoptère





TEMPS CALCUL

DONT REORGANISATION 120"

GENERATION 111

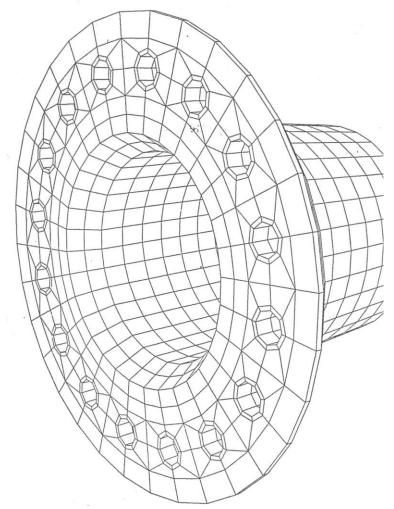
: RESOLUTION 15 heures







On comprend mieux pourquoi les trous sont octogonaux et les maillages si grossiers. Mais les résultats loin d'être absurdes. Et ces hélicoptères ont volé plusieurs décennies.



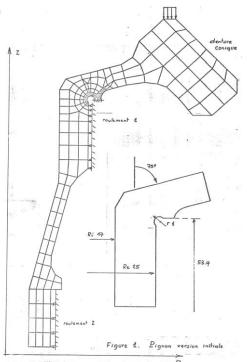




Aérospatiale Marignane (JU SAMCEF 1984)



Utilisation d'OPTI de SAMCEF pour le dimensionnement d'un pignon.

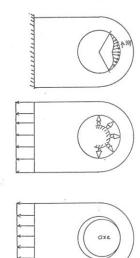


INFLUENCE DES ACTIONS DE CONTACT

AXE - ALESAGE

DANS LES CALCULS DE CHAPE

Modèles prenant en compte le contact nœud à nœud en linéaire...



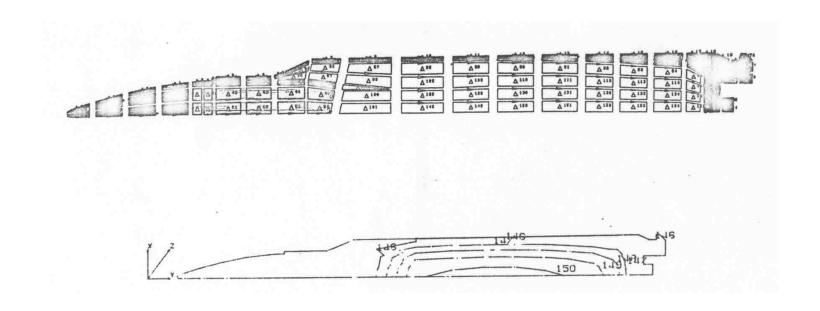




Fabrique Nationale Belge (JU SAMCEF 1984)

RÉSEAU DES MÉCANICIENS

Auto-inflammation de poudres dans une munition



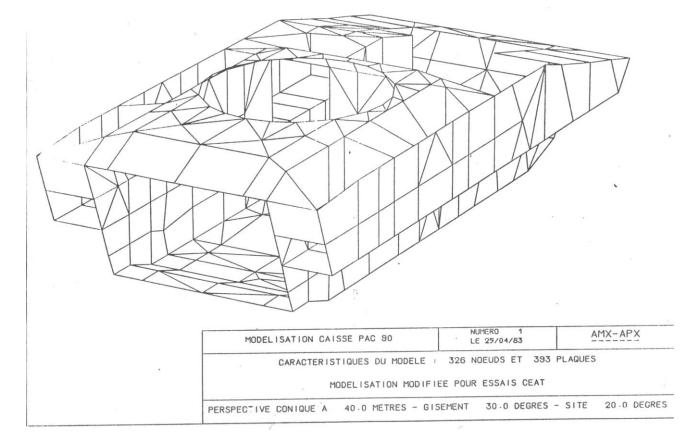


AMX-APX (JU SAMCEF 1984)

Dimensionnement de la caisse d'un véhicule blindé













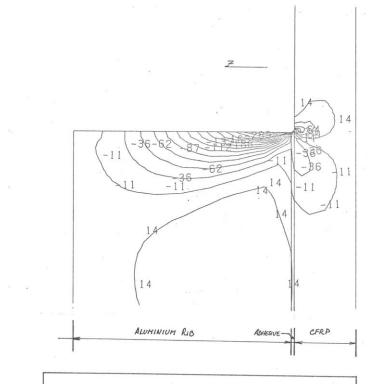


Route Nationale Cinq - 6200 Gosselies - Belgique .

Iso-contraintes de pelage dans un joint soumis à une élévation de température.

Le pré et le post avaient déjà bien évolué en 1984. Mais par rapport à aujourd'hui...

Pas de CAO, mais planche à dessin, rotring et calques. Et pourtant, « ils » arrivaient déjà à faire des choses sympa et compliquées!



ISOCONTRAINTES $T_{\rm Z}$ (EFFORT DE PELAGE) DANS UN JOINT COLLÉ SOUHIS A $\Delta T_{\rm E}$ 100 °C





Et depuis le début des années 80 ?



Développement de l'analyse numérique : nouvelles méthodes d'extraction de valeurs propres, de résolution non linéaire (en particulier pour le flambage)...

Développement d'éléments à large spectre, limitant le contenu des bibliothèques dans les codes industriels, ce qui évite que les utilisateurs se trompent de formulation...

Réécriture des solvers pour profiter des progrès des machines : vectoriel, parallèle, augmentation de la vitesse d'exécution et de la capacité de stockage.

Apparition de nouvelles méthodes d'inversion spécifiques aux matrices peu peuplées (sparse solver), particulièrement efficaces pour les problèmes de grande taille.





Et depuis le début des années 80 ?



Développement des outils graphiques : passage des terminaux Tektronix 4111 monochromes aux consoles d'aujourd'hui, couleurs, tracés de courbes, visualisation et animation des résultats...

Développement des mailleurs automatiques, des interfaces utilisateur, des échanges de maillage puis de géométries entre logiciels.

Intégration des codes de calcul dans des solutions CAO.

Développement de modèles mathématiques de plus en plus complexes pour décrire les phénomènes physiques avec plus de précision (plasticité, contact, hyperélasticité, composites, mécanique de l'endommagement, mécanique de la rupture, ...).





Et depuis le début des années 80 ?



Développement des méthodes d'optimisation : dimensionnement, forme, topologique, empilement et orientation plis composites

Développement de l'approche multi-physique : couplages entre disciplines pour traiter un problème plus global

- Interaction fluide-structure
- Piezo-electricité
- Thermomécanique découplée et couplée
- Electrocinétique-thermique-mécanique des fluides-mécanique des structures

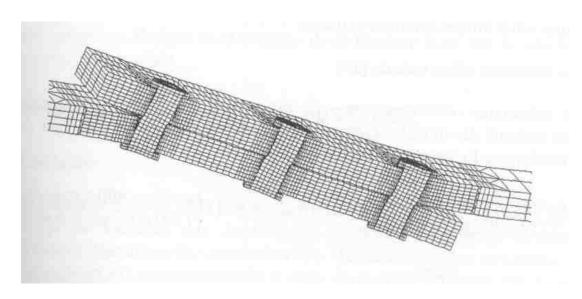






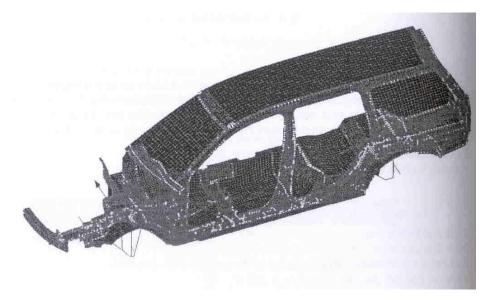
Snecma moteurs (JU SAMCEF 1998)

Analyse 3D d'une liaison boulonnée



TSE GmbH (JU SAMCEF 1998)

Optimisation du nombre et de la localisation des points de soudure



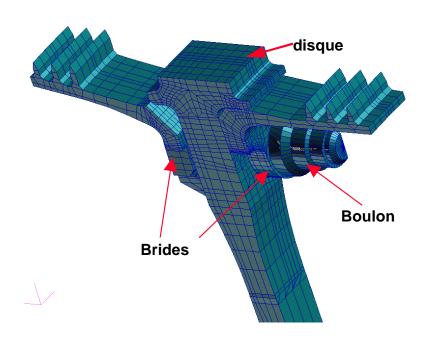


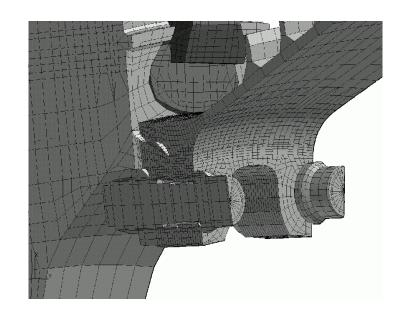
Snecma moteurs (JU SAMCEF 2003)

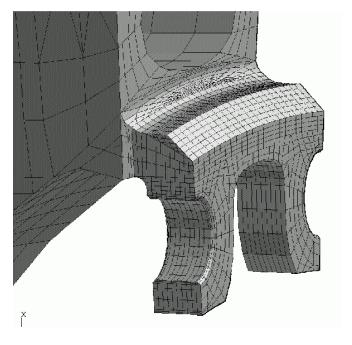
Analyse transitoire 3D d'une liaison boulonnée















Rheinmetal Landsysteme GmbH (JU SAMCEF 2005)



Simulation of parametric tracked-vehicle-models with Mecano

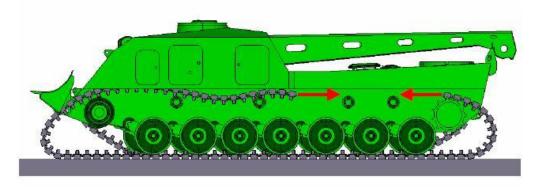
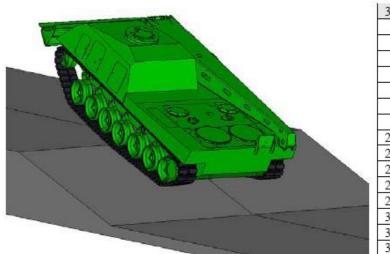


Figure 3: Generation of initial track-positions



| | | 22 | ORIDII |
|--|---------|---------|---------|
| | | | 8 km/h |
| | | | 10 km/h |
| | | | 12 km/h |
| | | 14 km/h | 14 km/h |
| | | 16 km/h | 16 km/h |
| | | 18 km/h | -83 |
| | 20 km/h | 20 km/h | |
| | 22 km/h | 22 km/h | |
| | 24 km/h | 24 km/h | |
| | 26 km/h | | |
| | 28 km/h | 1 | |
| | 30 km/h | | |
| | 32 km/h | | |
| | 34 km/h | | |

Figure 12: Example Armoured Recovery Vehicle driving onto a ramp onto ramp

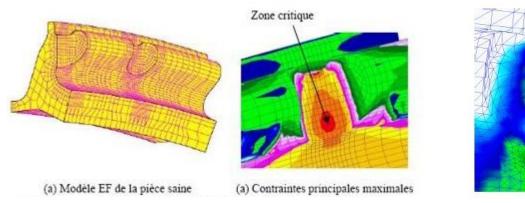




Snecma moteurs (JU SAMCEF 2005)



3D cracking calculations: application to a turboshaft engine component



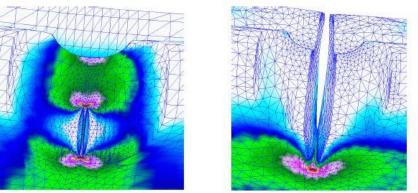


Figure 10 Déformées et iso-contraintes de Von Mises pour différentes tailles de fissure.

Aujourd'hui, énorme simplification dans la gestion de l'évolution des fissures (et donc du maillage 3D) par la méthode XFEM.

Mais pas de changement notable en mécanique de la rupture.

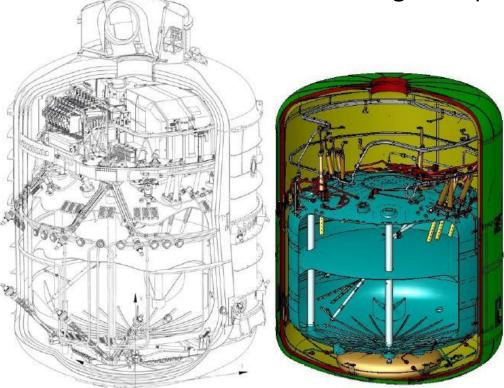


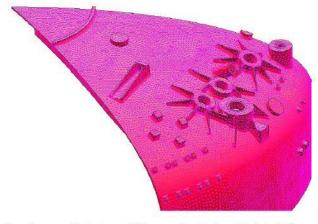


Air Liquide DTA (JU SAMCEF 2003)

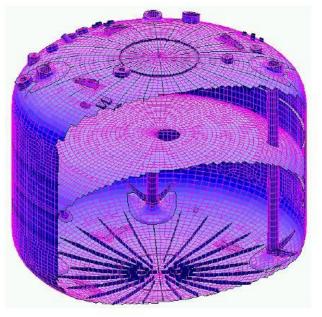


Sizing and optimization of HERSCHELL satellite HTT tank





Les modes propres de la structure avec fluide compressible ont également été calculés à l'aide d'un modèle spécifique (réalisé avec un autre logiciel).





Calcul de structures



Outil extraordinaire, qui a eu entre 1960 et 1980 un développement scientifique impressionnant, étroitement lié au développement des ordinateurs.

Développé par quelques petites équipes (USA, Belgique, Allemagne, France, Royaume Uni), utilisé par quelques équipes d'ingénieurs mécaniciens spécialisés, employés dans de grandes entreprises, principalement dans le spatial et l'aéronautique, le nucléaire, puis l'automobile, le naval et le ferroviaire.

Problèmes « simples », analyses essentiellement linéaires (et statiques), systèmes matriciels de petite taille, matériaux métalliques et un peu de composites. Maillages « grossiers », faits à la main, fortes limitations dues à l'espace disponible et au temps de calcul.





Calcul de structures



Outil, qui a eu entre 1980 et 2000, une diffusion importante dans tous les secteurs industriels, liée entre autres à l'apparition des stations de travail Unix. Utilisé par un nombre en forte croissance d'ingénieurs spécialisés, plus nécessairement mécaniciens.

Plus grande convivialité de l'interface homme-machine, facilité de maillage due à l'arrivée des mailleurs automatiques, 2D puis 3D, pré-traitement et post-traitement interactifs sur écran couleurs.

Problèmes complexes, analyses linéaires et non linéaires, systèmes matriciels de grande taille (>100 000 ddls), tous types de matériaux. Maillages « fins », limitations dues à l'espace disponible et au temps de calcul malgré les progrès extraordinaires de l'informatique.





Calcul de structures



Depuis l'an 2000 environ, une diffusion exponentielle dans tous les secteurs industriels, liée entre autres aux interfaces CAO-calcul puis à l'intégration du calcul dans l'environnement CAO. Utilisé par « tout le monde », simulation numérique dès la terminale via CATIA, NX, Autocad...

Problèmes encore plus complexes, analyses linéaires, non linéaires, multiphysiques, systèmes matriciels de très grande taille (>5 000 000) ddls), tous types de matériaux. Maillages « très fins et bien souvent trop fins », quasiment plus de limitations dues à l'espace disponible et au temps de calcul (clusters de plusieurs centaines ou milliers de cœurs!).

Gros modèles, dépassant 70 000 000 de degrés de liberté (démonstrateur technologique Airbus A350)

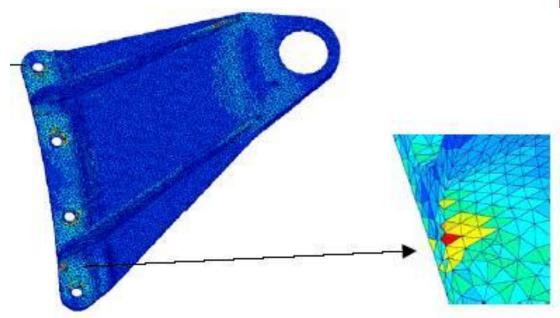




Anonymous, de nos jours







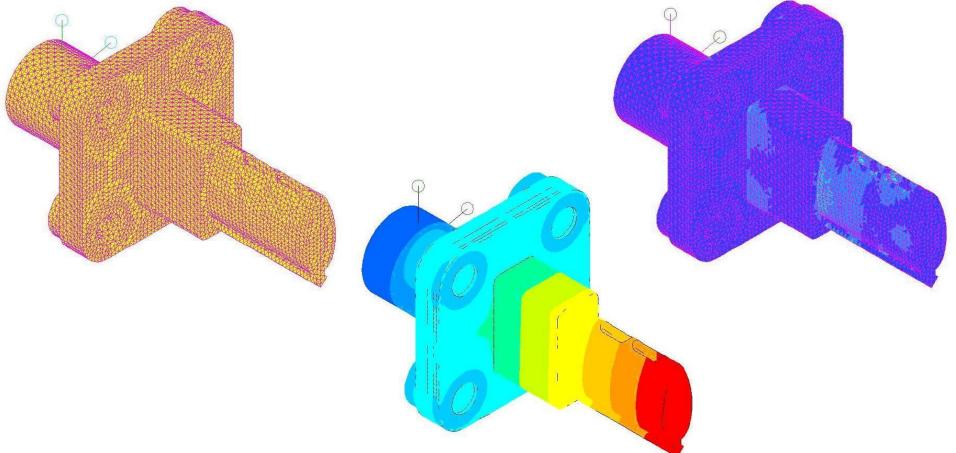
Maillage automatique tétraédrique, nombre considérable de ddls, tache rouge sur un élément et forte discontinuité dans les contraintes : pas de validation des contraintes malgré la finesse du maillage!

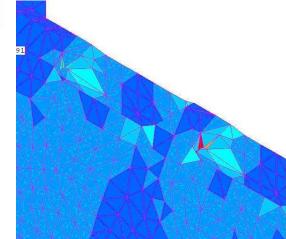


Anonymous, de nos jours











Calcul de structures



Niveau de connaissances scientifiques des utilisateurs pas toujours en adéquation avec les difficultés des problèmes à traiter : flambage en non linéaire, endommagement des composites, hyper-élasticité, fluage, multi-physique...

Toujours beaucoup de calculs linéaires, mais de très grande taille, et ne représentant aujourd'hui qu'une petite partie des analyses effectuées.

Pas ou pas assez de réflexion pour définir le modèle en accord avec l'objectif de l'étude, puis de soin pour faire un bon maillage. On maille tout à partir de la CAO, vite et très fin, on réclame toujours plus de ressources informatiques et une diminution des temps de calcul...

Mailler n'est pas modéliser!



Calcul de structures



Approche superficielle et trop théorique du calcul (peu de connaissances sur les éléments finis et les théories sous-jacentes, les hypothèses « cachées », les limites des outils). Perte globale de connaissances d'autant plus problématique qu'on veut résoudre des problèmes plus compliqués qu'avant.

Pas d'apprentissage des techniques de maillage et de leur impact sur la solution.

Pas d'apprentissage de la modélisation, TD souvent tirés des tutorials des logiciels : focalisation sur l'utilisation des outils pour mettre dans un CV « maitrise (!) de tel ou tel logiciel ».

Pas d'apprentissage de la validation du modèle et des résultats obtenus : perte des réflexes de base, trop grande confiance dans les résultats qu'on ne sait pas toujours expliquer puisqu'il manque les bases théoriques.



Calcul de structures



National Geographic, Novembre 2024 : dossier sur l'IA en neurochirurgie, en astrophysique, pour le décodage de documents antiques, en géophysique...

En calcul de structures, lA encore pas utilisée. Pas assez de données, en partie car confidentielles et donc non partagées, et parce qu'il y a une extraordinaire diversité de structures étudiées.

IA utilisée pour accélérer le post-traitement, l'écriture des rapports d'étude, la recherche d'informations (quelles sont les méthodes existantes pour représenter...), mais ne fait pas le modèle EF, le maillage et la mise en données, n'interprète les résultats et ne les valide pas.

On a encore besoin d'ingénieurs calcul, plus compétents que leurs prédécesseurs, du fait de la difficulté croissante des problèmes à résoudre.





Calcul de structures



«L'ingénieur est un type qui sait ce qu'il peut négliger. » Pouvoir négliger est, en technique, une nécessité tout aussi impérieuse que savoir calculer. Mais savoir négliger ou modéliser est un art difficile et subtil qui exige à la fois une connaissance approfondie des phénomènes ainsi que des techniques, et un jugement sûr pour évaluer le degré d'approximation nécessaire, encore compatible avec les buts à atteindre. L'ingénieur doit savoir que les modèles simples sont faux, mais que ceux qui ne le sont pas sont inutilisables.

Prof. E. Juillard, 1886 - 1982